

Robô Paralelo Quattro 800H

Robô paralelo de quatro eixos para aplicações que exigem alta velocidade e precisão elevada

- Comunicação Ethernet para controlar o robô através da linguagem de programação padronizada (IEC 61131-3) do controlador de máquinas NX/NJ
- Seus quatro braços distribuem uniformemente a carga no robô e permitem movimentações precisas utilizando a interpolação de seus eixos
- Design otimizado para permitir multi-manipulações
- Possibilita coleta e depósito de materiais (pick and place) em alta velocidade com esteiras em movimento (conveyor tracking)
- Diâmetro máximo de trabalho de 1600 mm
- Altura de trabalho de 500 mm
- Até 10 kg de carga máxima
- Peso 117 kg
- Grau de proteção IP65 (com kit de vedação de cabo opcional)



Especificações

Nome do produto	Tamanho	Quattro 800 H
	Tipo	
Modelo		1720_-2630_
Número de eixos		4
Montagem		Invertido
Volume de Operação	eixos X,Y	1600 mm
	eixo Z	500 mm
	eixo Theta	0° (fixo) (P30)
		± 46,25° (P31)
	± 92,5° (P32)	
	± 185° (P34)	
Capacidade de carga máxima		4 kg (P30: 10 kg)
Repetibilidade		± 0,10 mm
Tempo de ciclo, Modo Sustained (ambiente a 20°C)	Carga 0,1 kg	0,33s*1 0,48s*2
	Carga 1,0 kg	0,38s*1 0,50s*2
	Carga 2,0 kg	0,40s*1 0,55s*2
	Carga 4,0 kg	0,45s*1 0,62s*2
Alimentação		24 VDC: 11 A (eAIB, SmartController) 200 a 240 VAC: 10 A, monofásico
Grau de proteção	Base	IP65 (com kit de vedação de cabo opcional)
	Ferramenta	IP67
Especificações ambientais	Temperatura	1 a 40°C
	Umidade	5 a 90% (sem condensação)
Peso		117 kg
Configuração básica	Controlador	SmartController EX
	On-board I/O	12/8
	Entrada para a função Conveyor tracking	4
	Porta de comunicação serial RS-232C	3
	Ambiente de programação	ACE, PackXpert, PLC
	Conexão ePLC	Sim
	I/O ePLC	Sim
Controlador conectável*3		SmartController EX, Série NX/NJ*4

*1. Ciclo Adept, em mm 25/305/25.

*2. Ciclo estendido, em mm (25/700/25).

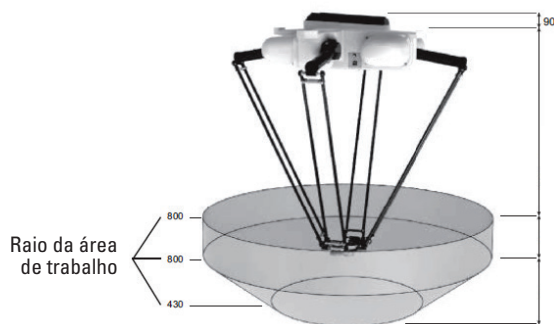
*3. Escolha um controlador para se adequar à sua aplicação.

*4. É necessária a versão 2.3.C do robô para se conectar à série NX/NJ.

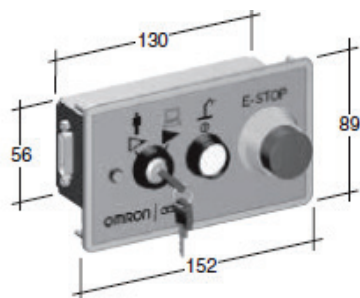
Dimensões

Unidade:mm

Quattro 800H



Painel frontal



Smart Controller EX



Quatro opções de plataforma oferecem diferentes faixas de rotação.

Aparência				
Tipo	P30	P31	P32	P34
Ângulo de Rotação	Sem rotação	$\pm 46,25^\circ$	$\pm 92,5^\circ$	$\pm 185^\circ$
Carga Máxima	10 kg	4 kg	4 kg	4 kg

Códigos e Acessórios

Tipo	Quattro com Controlador EX	Quattro Add-On
Quattro 800H P30	17204-26300	17203-26300
Quattro 800H P31	17204-26301	17203-26301
Quattro 800H P32	17204-26302	17203-26302
Quattro 800H P34	17204-26304	17203-26304
Descrição	Robô + eAIB + SmartController EX + cabos	Robô + eAIB + cabos
Aplicação	Normalmente usado em sistemas com um único robô ou com múltiplos robôs	Normalmente adicionado a sistemas que já possuem SmartController EX para múltiplos robôs
Acessórios	<ul style="list-style-type: none"> • Cabo XSYS com jumpers, 2m/6ft (13323-000) • SmartController EX (09200-000) • Cabo XSYS, 5m/15 ft (11585-000) • Cabo 1394, 5m/15 ft, 13632-045) • Kit painel frontal (90356-10358) 	<ul style="list-style-type: none"> • Cabo XSYS com jumpers, 2m/6ft (13323-000) • Cabo XSYS, 5m/15 ft (11585-000) • Cabo DB9 (00411-000) • Cabo 1394, 5m/15 ft, 13632-045) • Licença eV+ para conectar com controlador (14529-103)

Nota: A Omron também fornece outros modelos. Entre em contato com um representante de vendas Omron para mais detalhes.

OMRON BRASIL

Alameda Vicente Pinzon, 51 - Vila Olímpia - São Paulo/SP - CEP 04547-130
Tel.: +55 11 5171-8920. www.industrial.omron.com.br